```
uint8_t i2c_ReadByte(void)
{
	uint8_t i;
	uint8_t value;

	/* 读到第 1 个 bit 位数据的 bit7 */
	value = 0;
	for (i = 0; i < 8; i++)
	{
		value <<= 1;
		BQ40Z50R1_I2C_SCL_1();
		i2c_Delay();
		if (BQ40Z50R1_I2C_SDA_READ())
		{
			value++;
		}
		BQ40Z50R1_I2C_SCL_0();
		i2c_Delay();

	}
	return value;
}

	/* 第 9 步：循环读取数据 */
	for (i = 0; i < _usSize; i++)
	{
		_pReadBuf[i] = i2c_ReadByte();	/* 读 1 个字节 */

		/* 每读完 1 个字节后，需要发送 Ack， 最后一个字节不需要 Ack，发 Nack */
		if (i != _usSize - 1)
		{
			i2c_Ack();/* 中间字节读完后，CPU 产生 ACK 信号(驱动 SDA = 0) */
		}
		else
		{
			i2c_NAck();	/* 最后 1 个字节读完后，CPU 产生 NACK 信号(驱动 SDA = 1) */
		}
	}
	/* 发送 I2C 总线停止信号 */
   i2c_Stop();
	return 1; /* 执行成功 */


void i2c_Ack(void)
```

```
{
    BQ40Z50R1_I2C_SDA_0();    /* CPU 驱动 SDA = 0 */
    i2c_Delay();
    BQ40Z50R1_I2C_SCL_1();    /* CPU 产生 1 个时钟 */
    i2c_Delay();
    BQ40Z50R1_I2C_SCL_0();
    i2c_Delay();
    BQ40Z50R1_I2C_SDA_1();    /* CPU 释放 SDA 总线 */
    i2c_Delay();
}
```